



GER DETECT



UG GROUND scanner



INDICE

- **Sección 1:**
Advertencia Crítica
- **Sección 2:**
Descripción General
- **Sección 3:**
Definición de los Botones y Leds de la Unidad Principal
- **Sección 4:**
Características y Especificaciones del Dispositivo
- **Sección 5:**
Escáner Terrestre IUG Montaje de Piezas
- **Sección 6:**
Escáner Terrestre IUG Pasos de Operación del Dispositivo
- **Sección 7:**
Partes y Accesorios del Dispositivo
- **Sección 8:**
Especificaciones Técnicas



Advertencia Crítica

- Asegúrese de tomar todas las precauciones contra posibles riesgos.
- No utilizar el dispositivo mientras llueve.
- Encender el dispositivo hasta asegurarse que todas las piezas estén en su lugar y bien conectadas.
- Asegurarse que la batería del dispositivo esté completamente cargada antes de iniciar la búsqueda.
- Cuando la batería esté a punto de agotarse, el dispositivo se apagará automáticamente.
- Si el indicador de la batería comienza a parpadear y emite un pitido, apague el dispositivo y recargue la batería.
- Recomendado leer el manual del usuario antes de usar el dispositivo para entender todo y así evitar cualquier error durante la búsqueda.
- Estar consciente de (fuentes de energía - redes telefónicas - metales - celulares - dispositivos electrónicos), y no utilizar un cargador diferente al original.
- La unidad principal del dispositivo tiene una garantía de dos (2) años contra todas las averías electrónicas. Los daños causados por errores del usuario (caídas, apertura de la unidad principal, golpes, daños, etc.) no están cubiertos por esta garantía.
- El cargador de la Batería y la Tableta no están cubiertos por la garantía.
- Se deben seguir estrictamente las instrucciones del Manual del Usuario y así minimizar las fallas y utilizar el dispositivo correctamente.
- Si el dispositivo no se usa correctamente o existe una gran fuente de ruido, el dispositivo no será capaz de confirmar el objetivo con exactitud.

Le deseamos la mejor de las suertes en su búsqueda.....

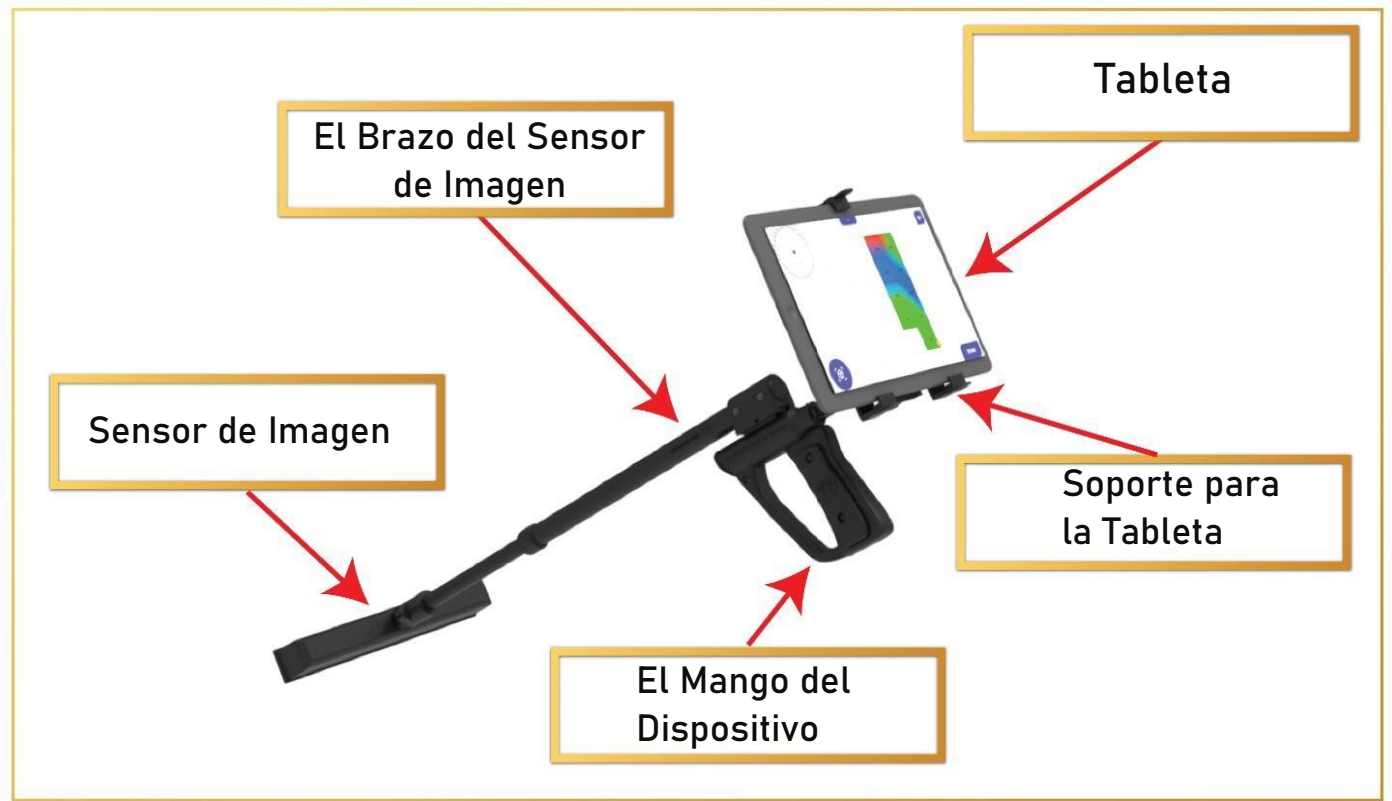
(Overview)

Estimado cliente,

“Gracias por escoger el Escáner Terrestre UIG”

- ✓ El dispositivo ha sido completamente desarrollado en el dispositivo UIG GROUND SCANNER con la adición de más sistemas y mejoras en sus características con nuevas técnicas profesionales para capturar objetivos con alta precisión y determinar la profundidad de una manera más fácil y precisa.
- ✓ UIG GROUND SCANNER es el primer dispositivo de este tipo en el mundo que funciona con tres técnicas profesionales de escaneo e imagen con un sensor de imagen multitarea con técnicas modernas y altamente efectivas respaldadas por un brazo móvil liviano para facilitar el escaneo y la imagen de los objetivos.
- ✓ Búsqueda de metales, tesoros, lugares arqueológicos subterráneos, senderos, túneles, cuevas y vacíos subterráneos.
- ✓ La profundidad de búsqueda del UIG GROUND SCANNER en el sistema 3D alcanza 30 metros bajo tierra.
- ✓ El dispositivo trabaja en seis idiomas: Inglés - Árabe - Español - Francés - Alemán - Portugués.
- ✓ El dispositivo UIG GROUND SCANNER device es una de las mejores manufacturas Alemanas. Cuenta con el certificado europeo CE de acuerdo a las especificaciones internacionales, y además cuenta con el certificado internacional ISO 9001 de acuerdo a los estándares y especificaciones internacionales.
- ✓ Este dispositivo está diseñado para ser compatible con su funcionamiento en todos los países y regiones.

Definición de los Botones y Leds de la Unidad Principal



Características y Especificaciones del Dispositivo

El dispositivo UIG GROUND SCANNER tiene múltiples características para la búsqueda de oro, tesoros enterrados, metales preciosos y diamantes bajo el suelo:

- Trés técnicas profesionales de escaneo e imagen, con un sensor de imágenes multi tarea.

- Super velocidad en la captura de objetivos y la exacta ubicación de los mismos.

- Determinación de la profundidad del objetivo de manera fácil y precisa.

- La habilidad de distinguir metales y vacíos con dos sonidos distintos.

- Un brazo móvil liviano para facilitar el escaneo y la obtención de imágenes de objetos.

Montaje de piezas del dispositivo UIG GROUND SCANNER

1



Instalar el sensor de imágenes en el brazo del

2



Instalar el mango en el brazo

3



Instalar la base de la

4



Instalar la tableta en su propia base

5



Extienda el brazo soltando el bloqueo en el medio

6



Enchufar la batería en el enchufe del brazo

7

Pasos operativos del Dispositivo UIG GROUND SCANNER



Inicie la aplicación Ground Scanner



Los siguientes íconos aparecerán en la aplicación:

Sistemas de Búsqueda:

- Sistema de escaneo en tierra en vivo
- Sistema de escaneo de pared en vivo
- Sistema de imágenes 3D



Icono de configuración que contiene:

- Una lista de varios idiomas apoyada por la aplicación: (Inglés - Árabe - Español - Francés - Alemán - Portugues)

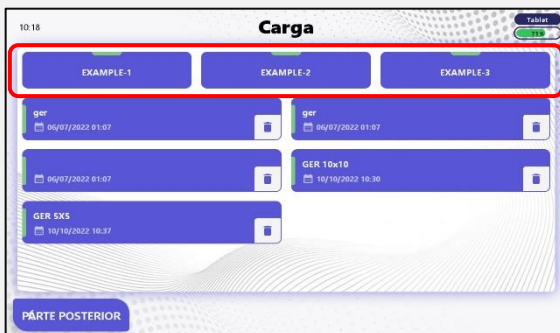
- Icono de Sonido: para silenciar y activar el sonido.

- Icono de Vibración: para activar y cancelar la vibración.

- (Captura) Icono de botón de imagen: Para mover la ubicación del botón de imágenes de derecha a izquierda o viceversa en el sistema de imágenes 3D

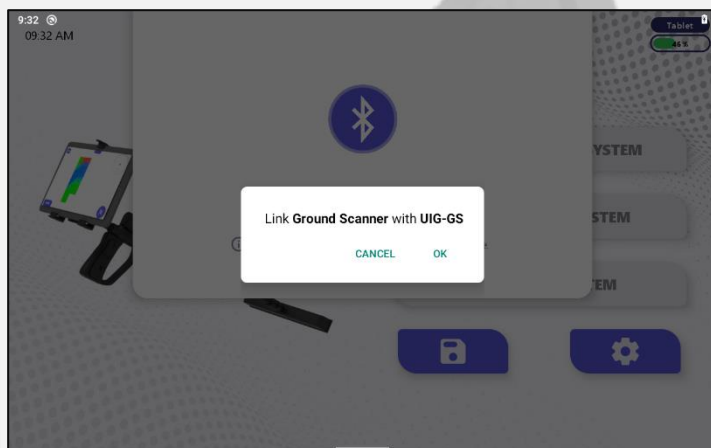


Icono de resultados guardados: para iniciar operaciones de búsqueda y resultados que se escanearon previamente usando el sistema de imágenes 3D y también contiene 3 ejemplos de imágenes que se tomaron previamente.

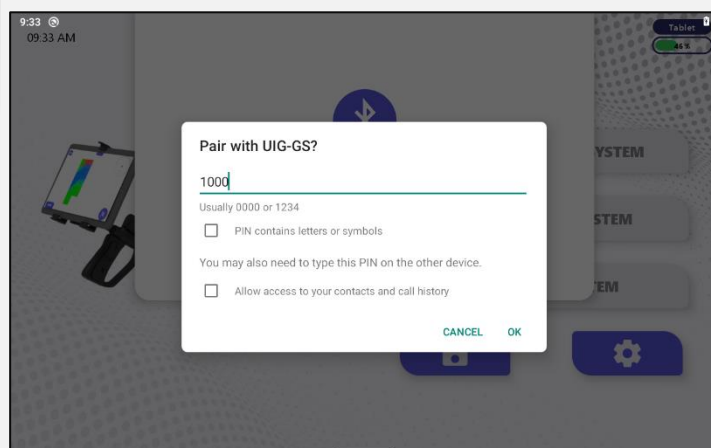




Icono de Conexión: Para establecer una conexión Bluetooth entre la tableta y el sensor de imágenes.



Toque el icono de conexión para configurar el emparejamiento entre la tableta y el sensor de imágenes.

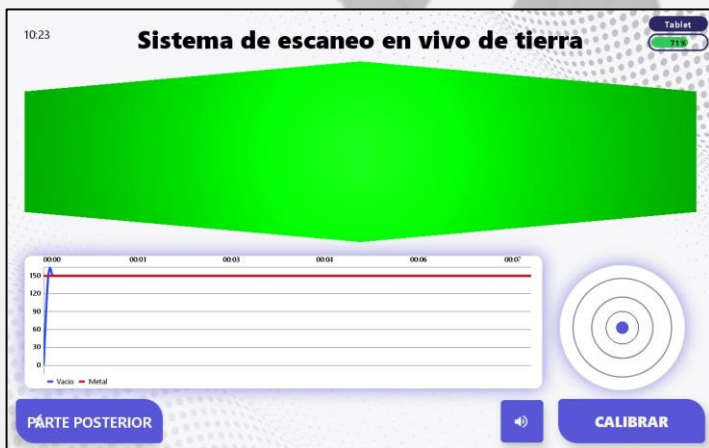


Nota: Al establecer la conexión por primera vez, aparecerá una ventana para introducir la contraseña, la cual es el número 1000.

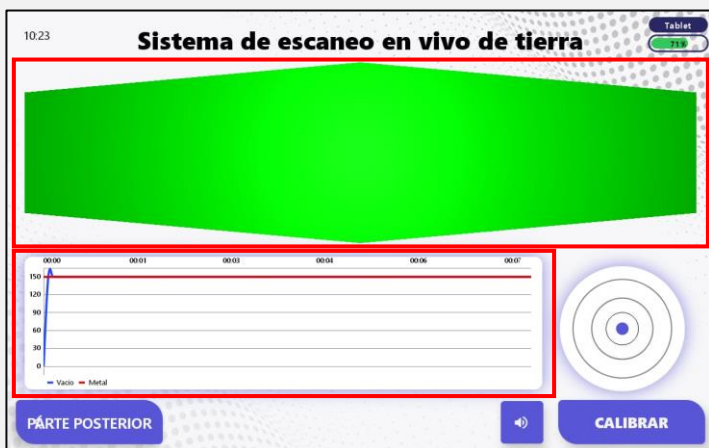
Sistema de Escaneo Terrestre en Vida



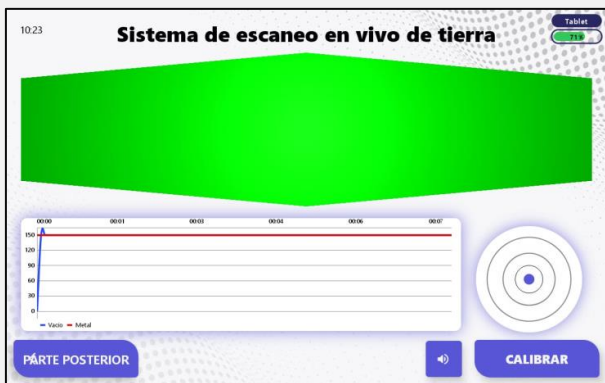
Cuando comience a usar el sistema de escaneo terrestre en vivo, aparecerá un video corto que simula cómo escanear usando este sistema.



Nota: El equilibrio del dispositivo debe mantenerse durante la búsqueda instalando el punto azul en el centro del ícono circular.



When the scanning process begins, an area appears in green and a chart representing the level of the signal strength emanating from the target with an intermittent sound indicating the start of the search process.



Calibración: Para recalibrar el dispositivo en caso de cambio en el tipo de suelo durante el proceso de búsqueda.

Apagar y activar el sonido del dispositivo.

Atrás: Para regresar al menú principal.



Camine para iniciar el proceso de escaneo en la tierra



- cuando el dispositivo detecte un objeto de metal, el área cambiará de verde a indicador rojo al mismo tiempo que un sonido que indicarán la presencia de un **metal**.

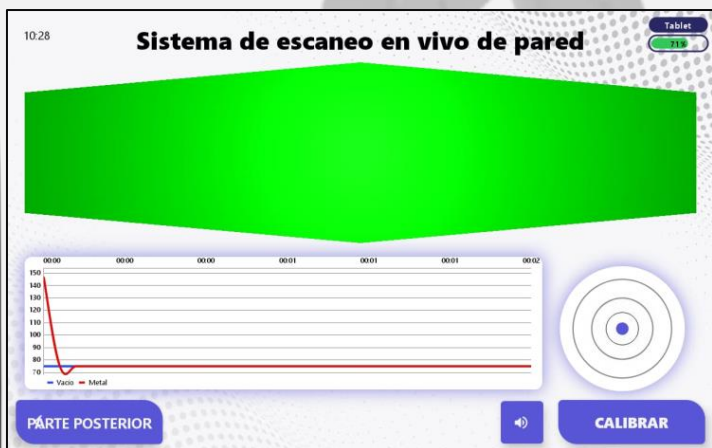


- Cuando el dispositivo detecta un vacío, el área cambia de verde a azul degradado y el indicador azul disminuye en la gráfica con un sonido que indica la presencia de un **vacío**.

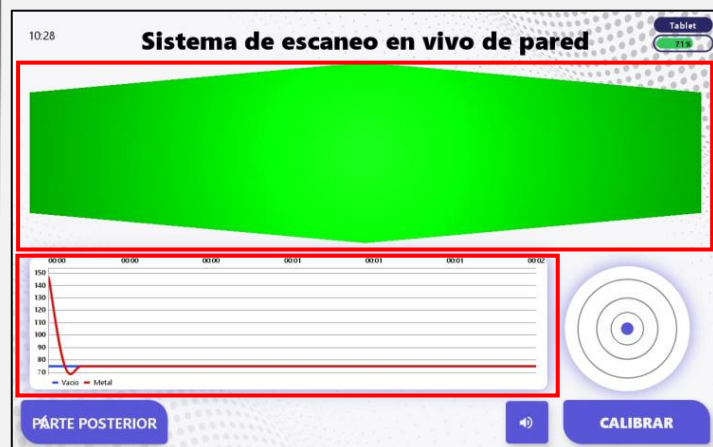
Sistema de Escanéó de Pared en vivo



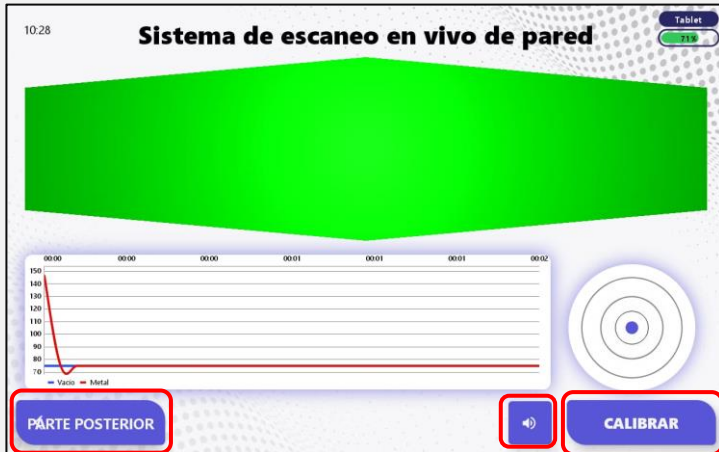
Cuando comience a usar el sistema de escaneo de paredes en vivo, aparecerá un video que simula cómo escanear con este sistema.



Nota: El equilibrio del dispositivo debe mantenerse durante la búsqueda al posicionar el punto azul en el centro del icono del círculo.



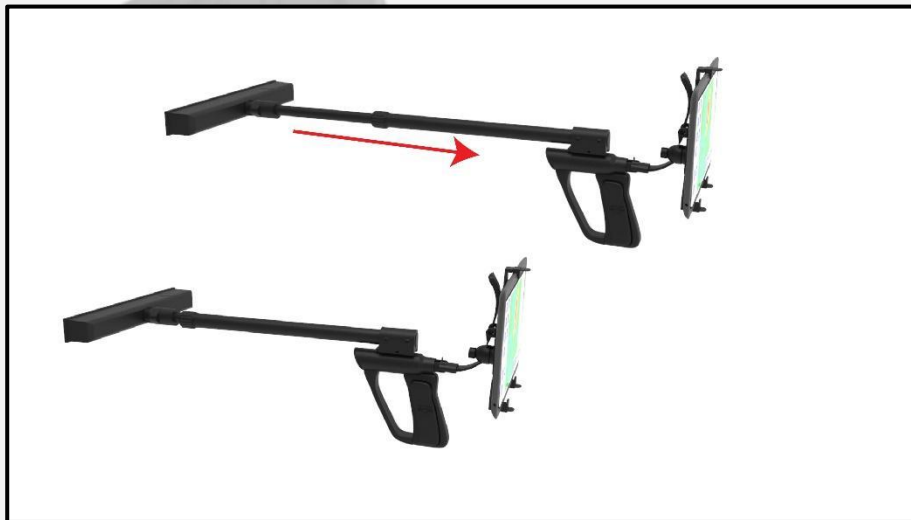
Cuando el proceso de escaneo comienza, aparece un área en verde y una gráfica representando el nivel de fuerza en la señal emanada por el objetivo con un sonido intermitente que indica el inicio del proceso de búsqueda.



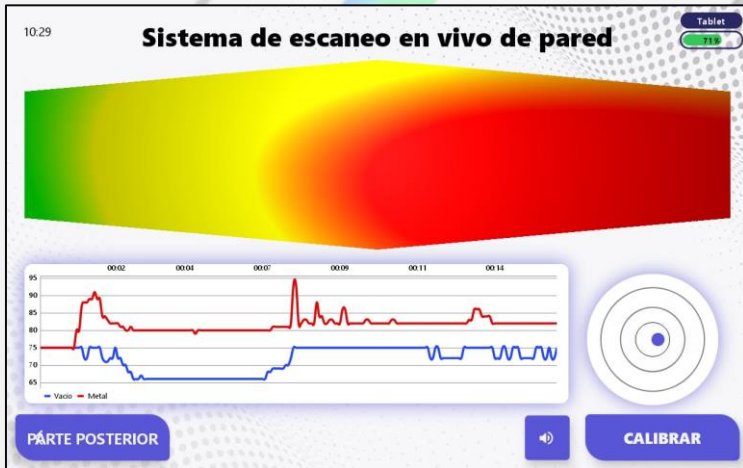
Calibración: Para recalibrar el dispositivo, en caso de cambio a un tipo diferente de pared o cambio de dirección de escaneo durante el proceso de búsqueda.

Apagar o Activar el sonido del dispositivo

Atrás: Para regresar al menú principal.



Acorte la longitud del brazo y comience a barrer la pared



- Cuando el dispositivo detecta un objetivo de metal, el área cambia de verde a rojo y la altura del indicador en la gráfica presentará un sonido que indica la presencia de un **metal**.



- Cuando el dispositivo detecta un vacío, el color cambia de verde a azul y el indicador azul disminuye en la gráfica con un sonido que indica la presencia de un **vacío**.

3D imaging system

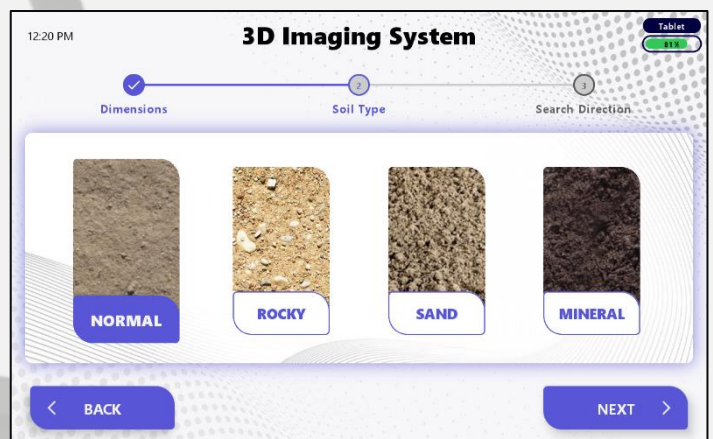


- Al seleccionar el sistema de imágenes 3D, aparecerá una pantalla que contiene:

Un número de columnas: Es para especificar el número de líneas verticales en las que se buscará (El número mínimo posible es de 3 columnas; el número máximo posible es de 12 columnas).

El número de pasos: Es para especificar el número de imágenes o pasos dentro de una sola columna

(El número mínimo posible es de 3 pasos; el número máximo posible es de 12 pasos).



- Una vez que haya terminado de especificar el número de columnas y pasos, presione el botón siguiente para ir a la pantalla de selección del tipo de suelo que es:

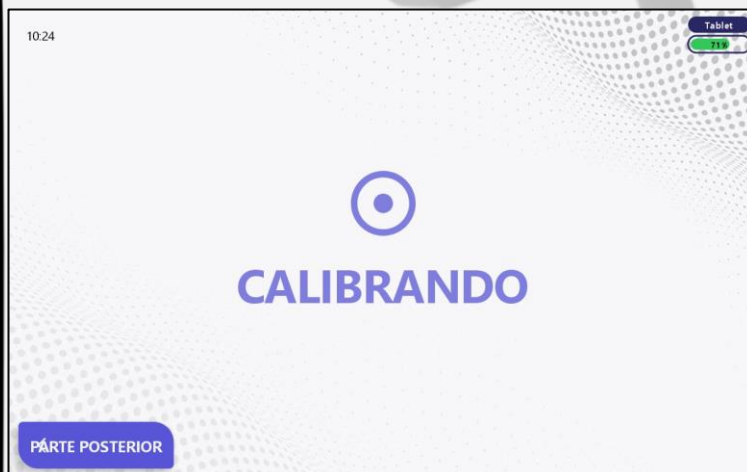
Mineral - Arenoso - Rocoso - Normal.

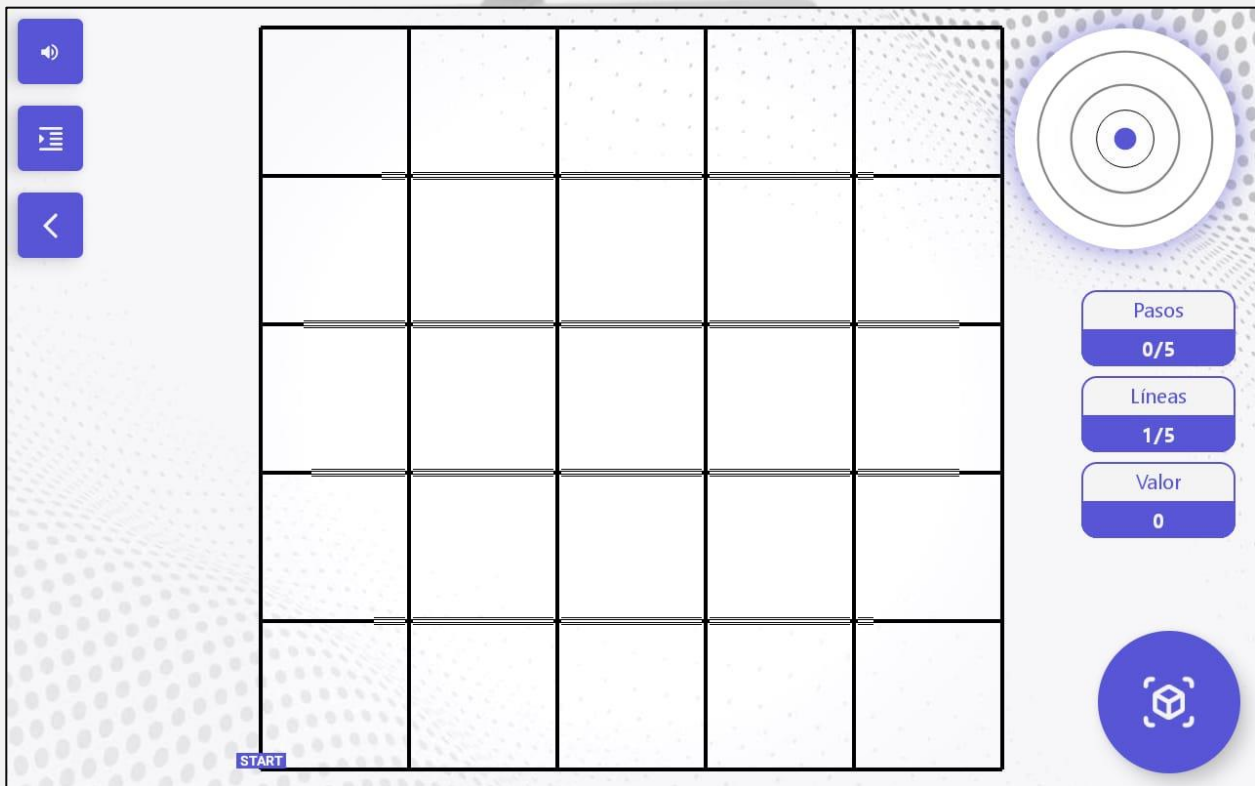


- Después de seleccionar el tipo de suelo y presionar el botón de siguiente, aparecerá una pantalla para seleccionar la dirección de escaneo:

Ya sea escanear de forma paralela o en zigzag, la cual es, en direcciones opuestas, atrás y adelante.

Seleccionar el método de escaneo, luego presionar en el icono de inicio y esperar a que el proceso de calibrado termine de forma automática.



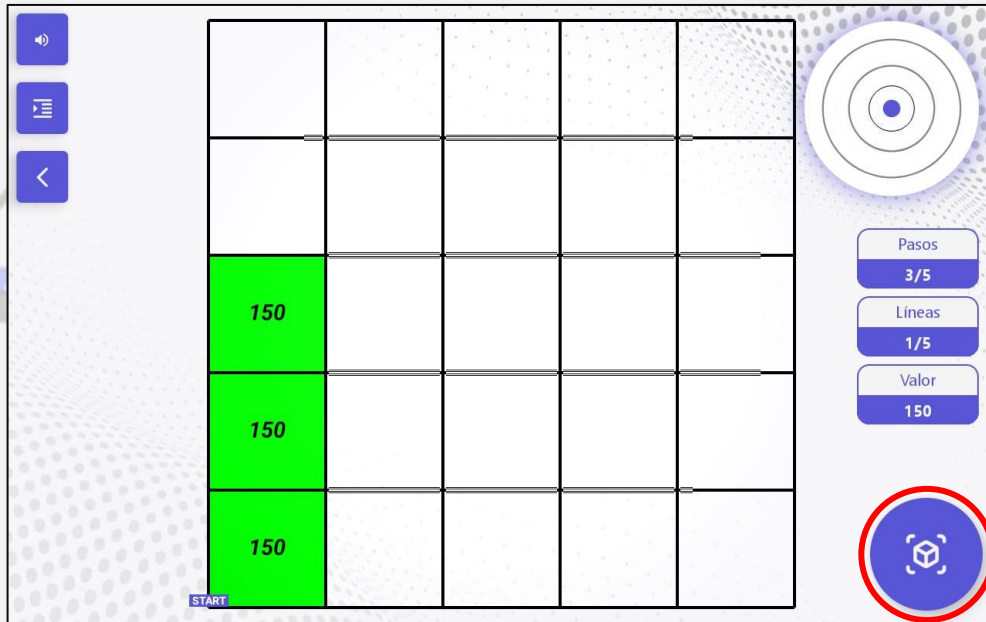


Aparecerá la pantalla de búsqueda, la cual contiene:

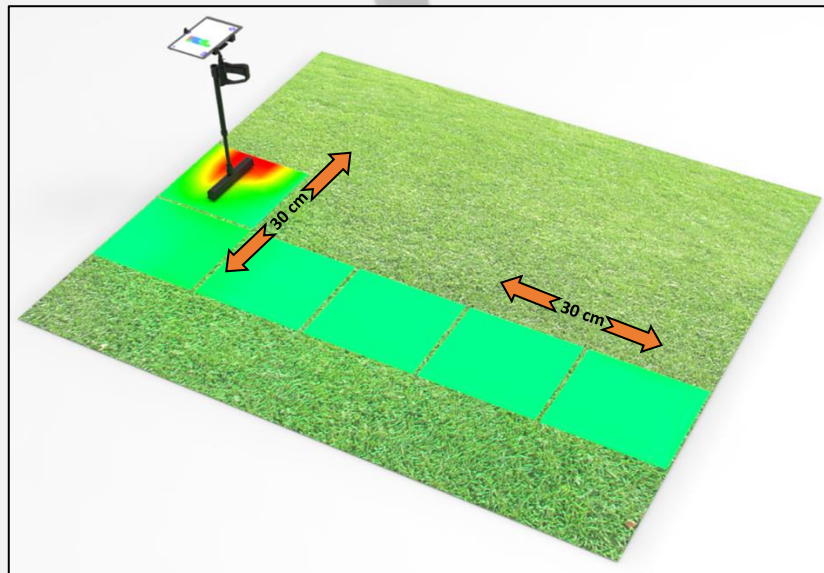
- Icono para desactivar y activar el sonido.
- Esconder y mostrar la hoja de cálculo.
- Icono de regreso al menú principal.

Una hoja de cálculo que contiene:

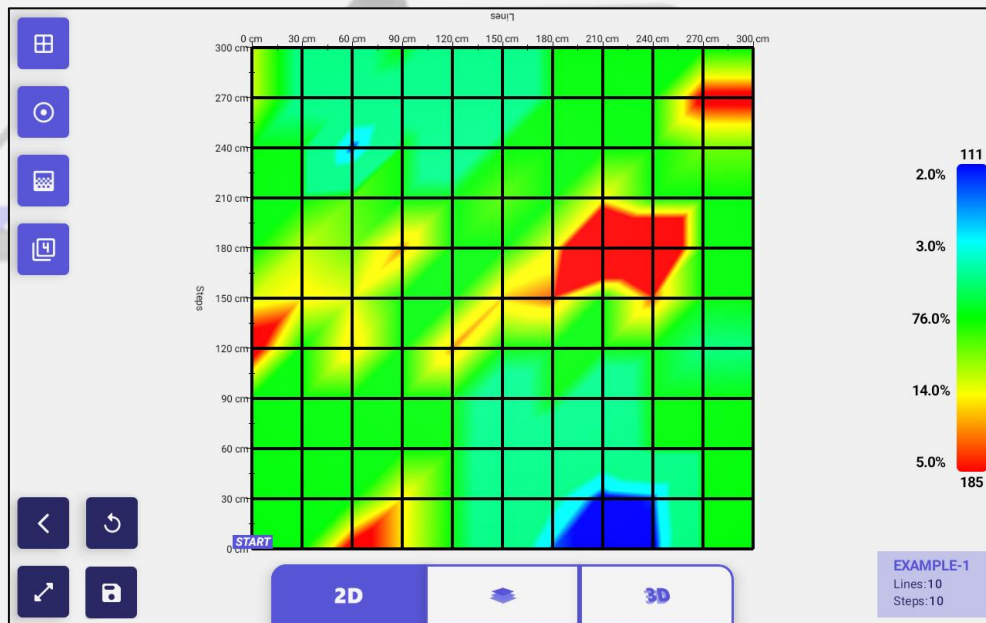
- El Número de Pasos Capturados
- Número de columnas escaneadas
- Valor: Que denota el valor de cada imagen capturada.
- Botón para toma de fotos.



Inicie el proceso de escaneo presionando el botón de Foto en la empuñadura del dispositivo o presionando el botón de Foto en la pantalla de la tableta.

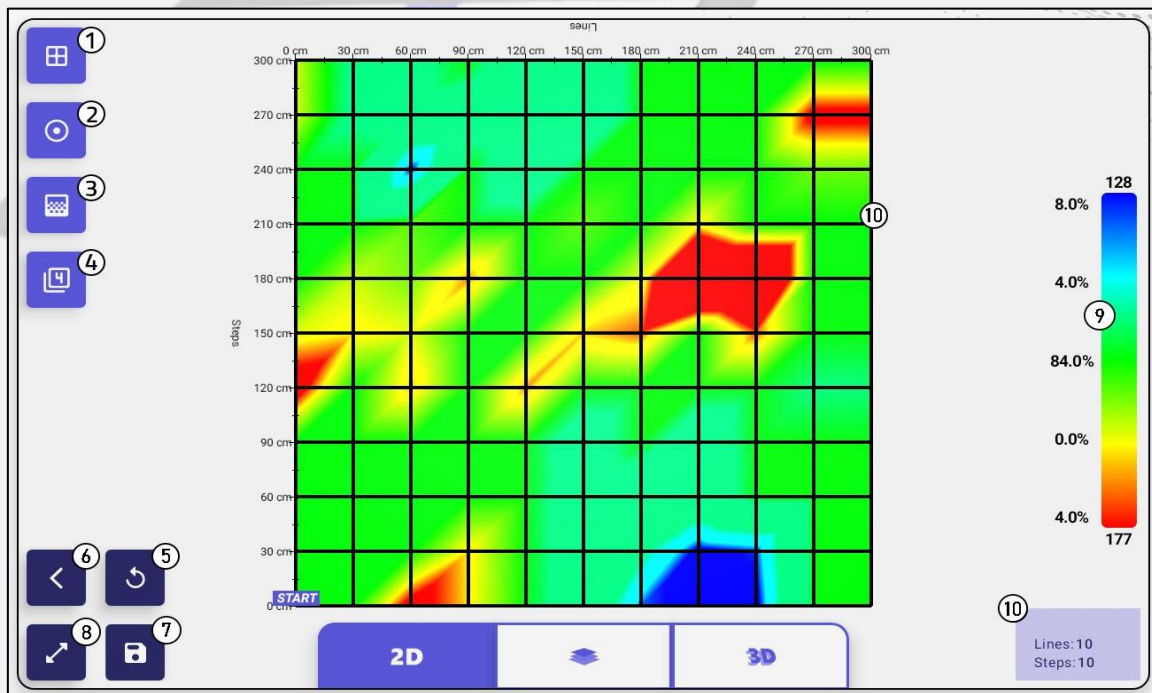


Dar un paso que no exceda los 30 cm, luego caminar y seguir los mismos pasos hasta completar el proceso de fotografiado. La distancia entre las líneas también debe ser de 30 cm



Después de finalizar el proceso de disparo, aparecerá en la pantalla de la tableta una imagen del objetivo que se está fotografiando. Esta imagen está compuesta por una red de cuadros, la cual expresa el número de pasos y columnas que han sido escaneados.

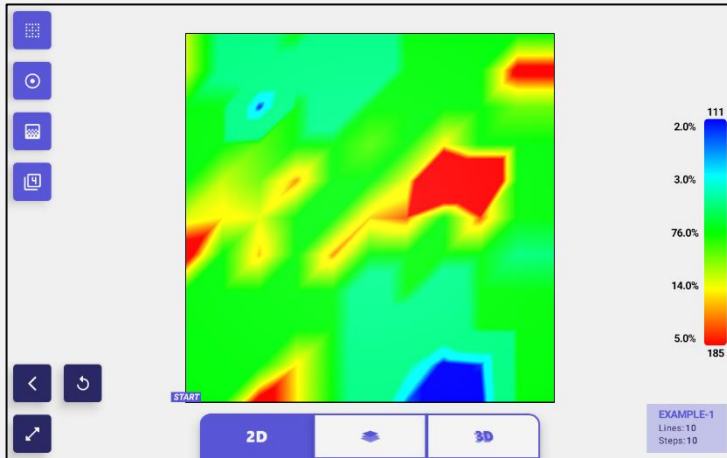
2D Option



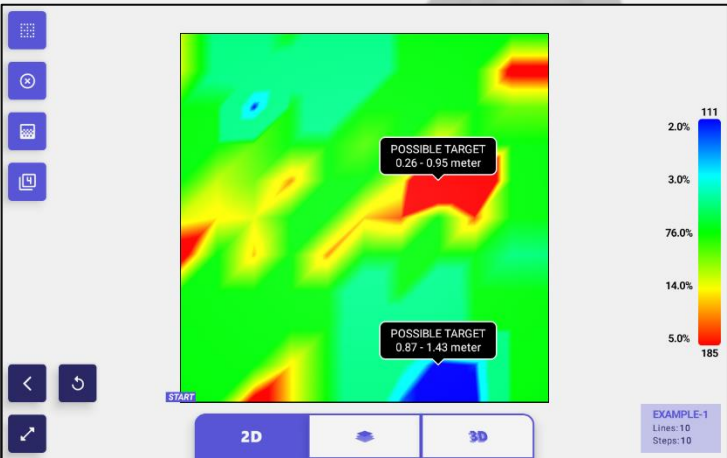
Vista 2D:

Muestra el resultado final en una imagen 2D con varios iconos para analizar la imagen 2D:

- 1-Icono para mostrar y ocultar los bordes de la imagen que tienen forma de cuadrado.
- 2-Ícono de profundidad para objetivos potenciales (este ícono aparece solamente cuando hay objetivos confirmados y desaparece cuando no hay objetivo).
- 3-Ícono de control de tono: aumenta o reduce el tono de la imagen.
- 4-Ícono de búsqueda de valores: para mostrar u ocultar los valores en la imagen del objetivo (Los valores aparecerán únicamente cuando hay objetivos confirmados y desaparecen cuando no hay objetivo).
- 5- Ícono para restaurar la imagen a su forma predeterminada.
- 6- Ícono para volver a la página de inicio.
- 7- Ícono de almacenamiento de resultados de la búsqueda.
- 8- Ícono de Zoom para llenar la pantalla.
- 9-Un gráfico de porcentajes de los colores en la imagen.
- 10- Un ícono para mostrar el número de líneas y pasos.



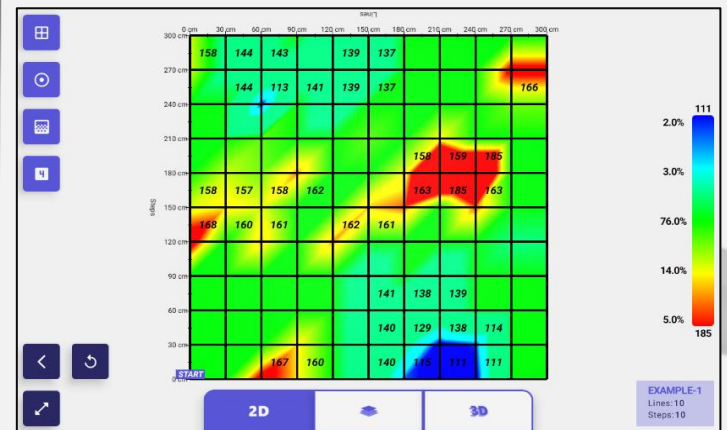
1-Ícono para mostrar y ocultar los bordes los bordes de la imagen que tienen forma de cuadros.



2- Icono de profundidad para objetivos potenciales (este icono aparece solo cuando hay objetivos confirmados y desaparece cuando no hay objetivo).

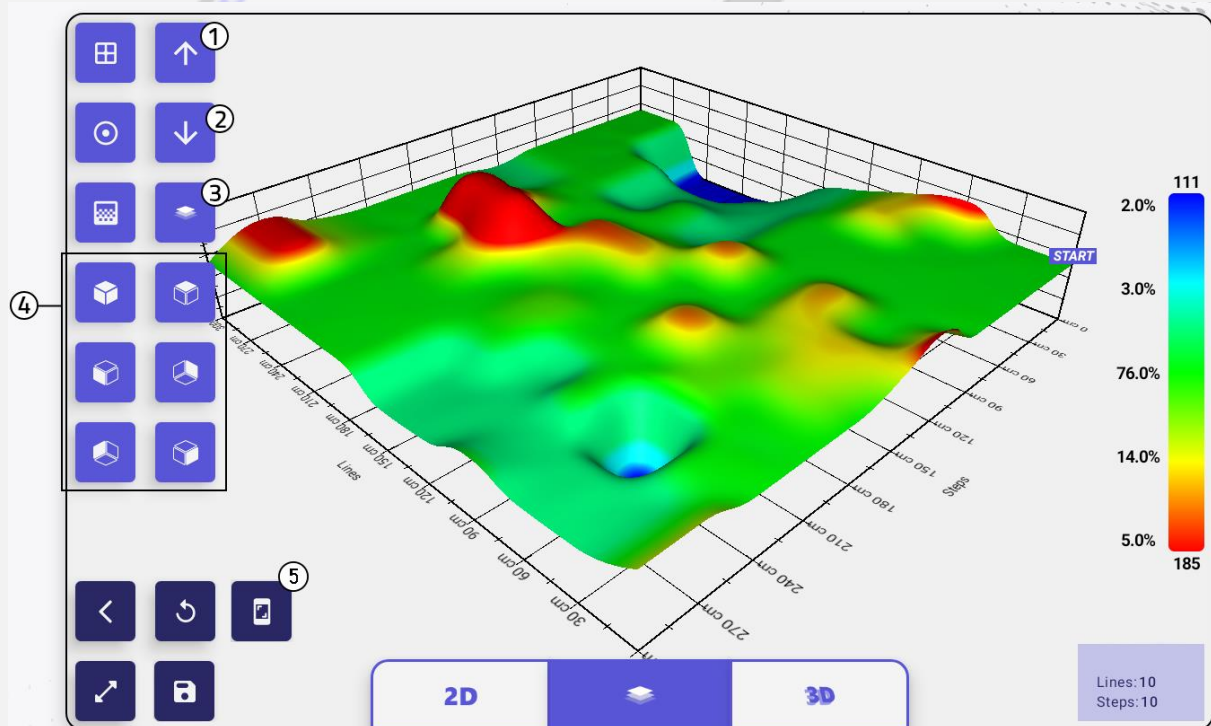
Si hay dos objetivos de metal en la misma imagen, la profundidad aparecerá solo para el objetivo más fuerte.

Nota: Si hay dos objetivos de vacíos o dos objetivos de metales en la misma imagen, la profundidad también aparecerá solo para el objetivo más fuerte.



4- Ícono de valores de la búsqueda: Para mostrar u ocultar los valores del objetivo en la imagen.

Opción de Visualización de Capas

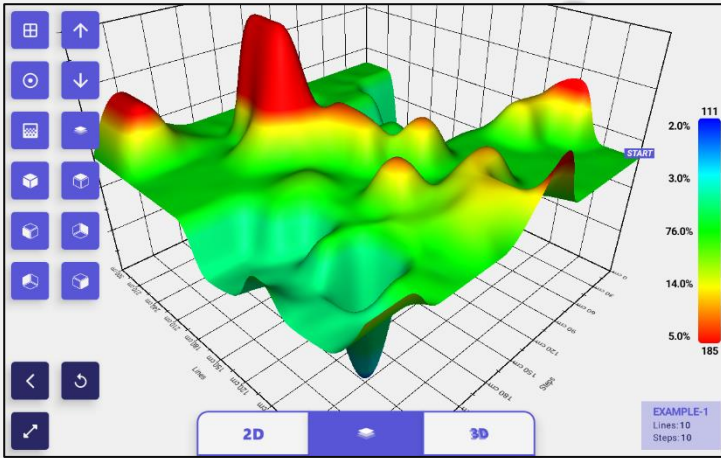


Opción de visualización de capas:

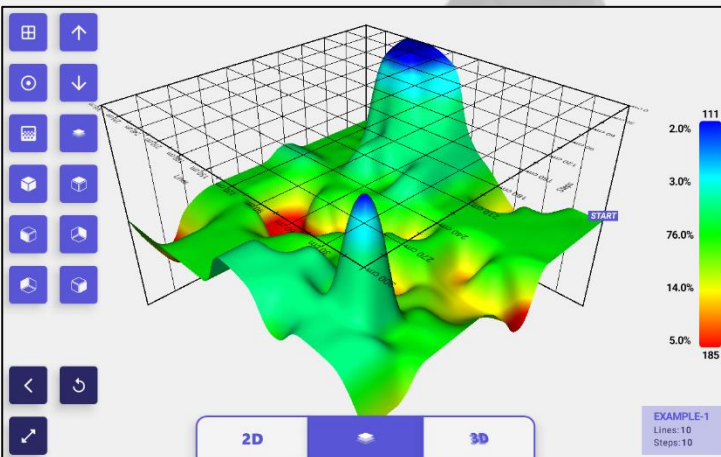
Muestra el resultado final en una imagen tridimensional que consta de capas (una capa que indica la presencia de minerales - una capa que indica la presencia de vacíos - una capa que indica suelo - una capa que muestra sales).

También contiene varios iconos que ayudan a analizar el resultado:

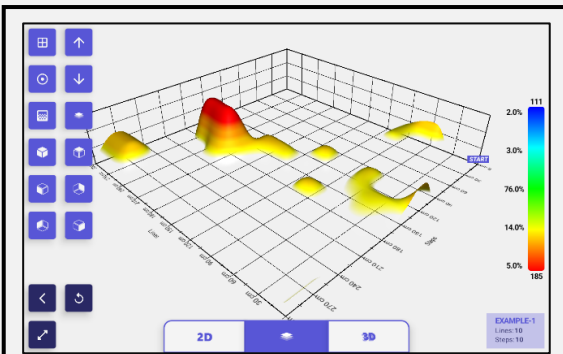
- 1- Aumentar la distancia de la altura de las capas: para aumentar la claridad de los tamaños de objetivos pequeños.
- 2- Reducción de la distancia de altura de las capas: para reducir la altura de los objetivos de gran tamaño.
- 3- Cambia entre capas: separa la capa metálica de la capa vacía y las muestra por separado.
- 4- Control de rotación: Consta de seis iconos para cambiar la perspectiva de la imagen en seis direcciones diferentes.



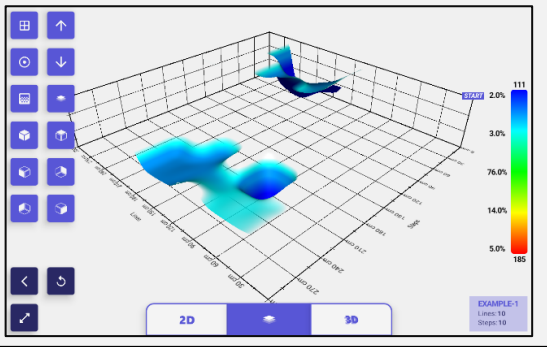
1- **Aumentar** la distancia de la altura de las capas: para incrementar la claridad del tamaño de objetivos pequeños.



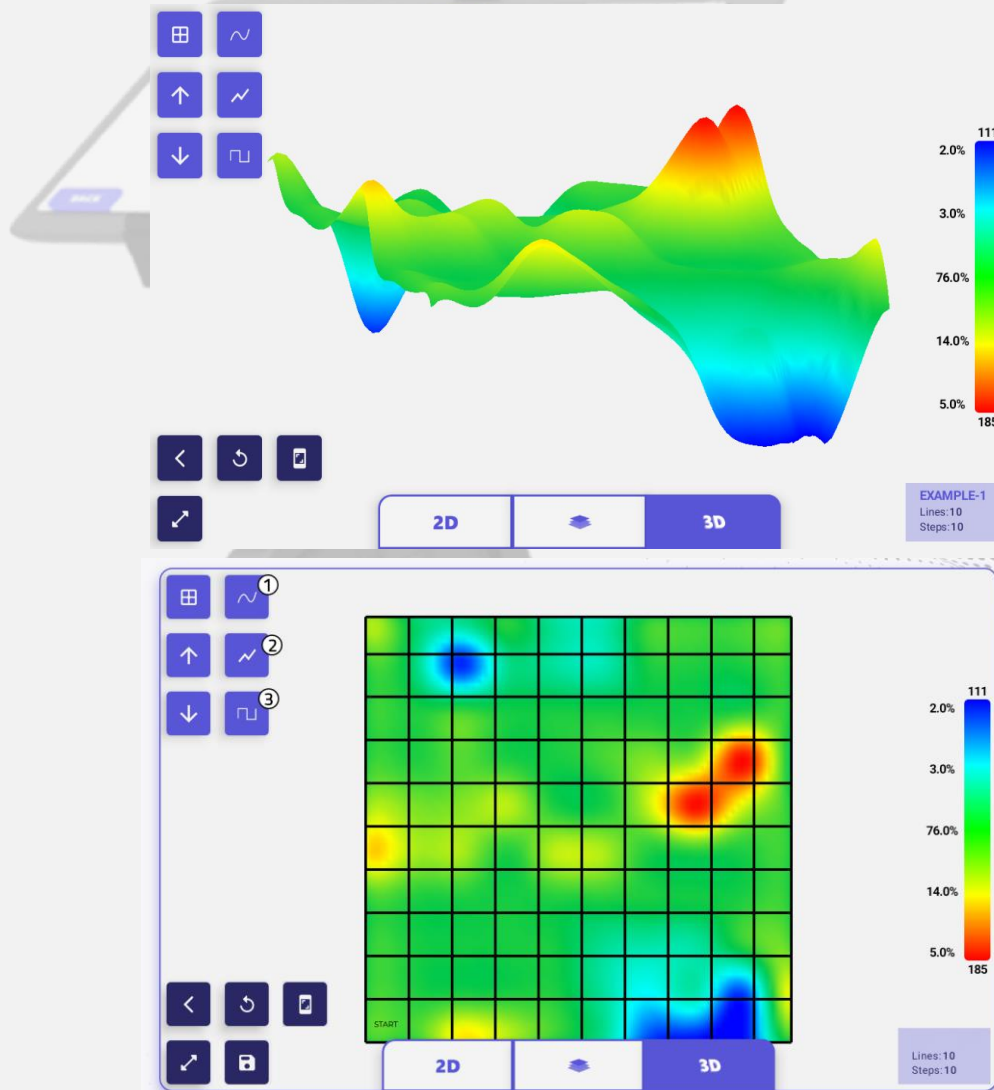
2- **Reducir** la altura de la distancia de las capas: para reducir la altura del tamaño de objetivos grandes.



3- **Cambia** entre capas: separa la capa metálica de la capa vacía y las muestra por separado



Opción 3D

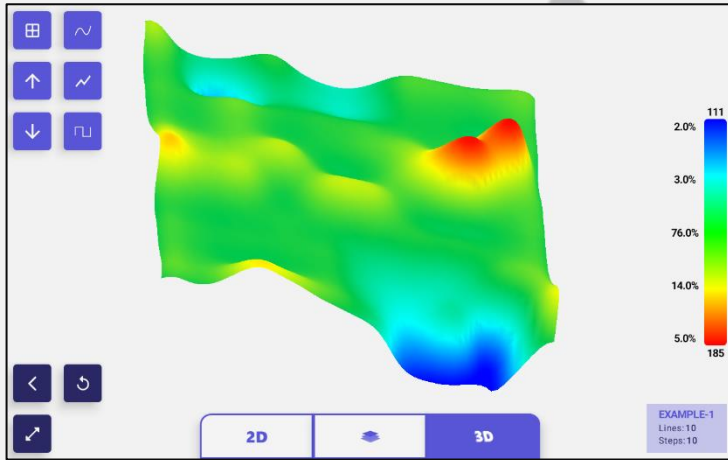


Vista 3D:

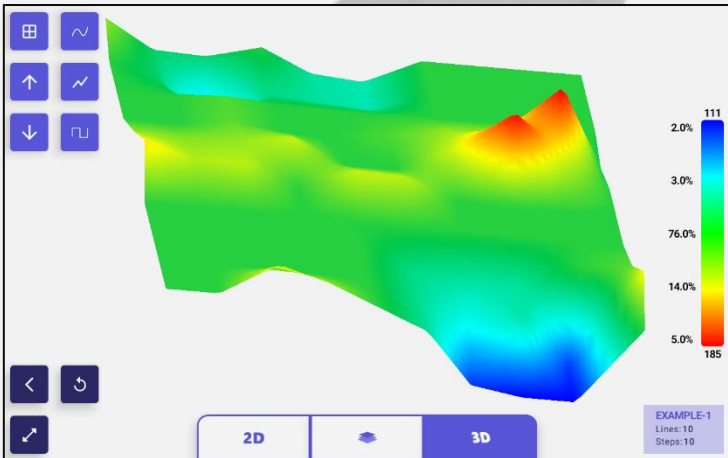
Muestra el resultado final en forma de imagen 3D con varios iconos para controlar la imagen:

- 1- Degradado aerodinámico: para mostrar una degradación de color aerodinámica de los objetivos.
- 2- Degradado nítido: para mostrar una degradación de color nítida de los objetivos.
- 3- Degradado cúbico: para mostrar la degradación de color de los objetivos de forma geométrica.

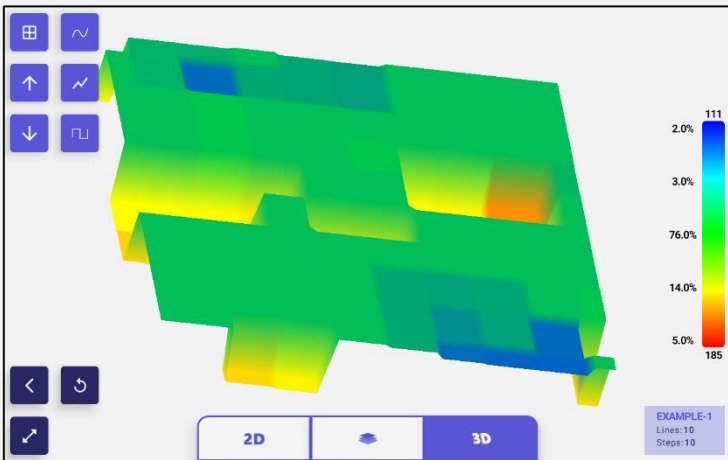
(Estos iconos se utilizan para controlar el reconocimiento de la imagen para estar más cerca de la forma real del objetivo).



1- Degradado aerodinámico: para mostrar una degradación de color aerodinámica de los objetivos.



2- Degradado nítido: para mostrar una degradación de color nítida de los objetivos.



3- Degradado cúbico: para mostrar la degradación de color de los objetivos de forma geométrica.
(Estos iconos se utilizan para controlar el reconocimiento de la imagen para estar más cerca de la forma real del objetivo).

Partes y Accesorios del Dispositivo

	<p>Una bolsa de transporte para protección del dispositivo.</p>
	<p>Tableta</p>
	<p>Soporte de la tableta</p>
	<p>Brazo del sensor de imagen</p>
	<p>Sensor de imagen</p>
	<p>Mango del dispositivo</p>
	<p>Batería 2500 mAh</p>
	<p>Cargador de la batería</p>
	<p>Cargador para coche</p>

Especificaciones Técnicas

Especificaciones Técnicas del Dispositivo UIG Ground scanner	
Dimensiones	Dispositivo sin sensor (Cerrado) 575 mm
	Dispositivo con sensor (Cerrado) 600 mm
	Dispositivo con sensor (abierto) 880 mm
Bluetooth	2.4 GHz Radio
Velocidad de Procesamiento de Datos	72 MHz
Rango de Temperatura en Funcionamiento	De 0 C° a 70 C°
Rango de Humedad en Funcionamiento	Hasta 95 % sin condensación
Rango de Temperatura de Almacenamiento	De - 20C° a 70C°
Rango de Humedad de Almacenamiento	Hasta 98 % Humedad Relativa
Tiempo de Operación (27 Wh Battery)	10 Horas
Clasificación a Prueba de Agua - Detector	No es a prueba de agua (Solo resistente a la intemperie)
Especificaciones Técnicas de la Batería BT144	
Tipo	Batería Recargable - Batería Externa
Voltaje de Salida	Li-ion 10.8 VDC
Capacidad	Li-ion 27 Wh
Tiempo de Operación	10 Horas
Temperatura de la Batería en Funcionamiento	De 0 C° a 50 C°
Temperatura de la Batería en Almacenamiento	De - 5C° a 70C°
Especificaciones Técnicas del Cargador de la Batería	
Temperatura en Funcionamiento	De 0 C° a 50 C°
Temperatura en Almacenamiento	De - 30 C° a 80 C°
Voltaje de Entrada	90 → 250 VAC 50→60 Hz
Corriente de Salida del USB	5 VDC / 2100 mA
Otras Especificaciones Técnicas	
Peso Total	3900 g
Peso del Dispositivo	1100 g
Peso de la Batería	330 g
Peso de la Bolsa (vacía)	2230 g
Dimensiones de la Bolsa	635 mm x 335 mm x 145 mm