



RIVER F SMART

Manuel d'utilisation



MANUEL D'UTILISATION

FRANÇAIS

GER
DETECT

Index

1**Avertissements critiques.....30****2****Aperçu.....31****3****Caractéristiques et spécifications de l'appareil.....32****4****Assemblage de l'appareil.....34**

35.....Interface utilisateur

5

37.....Étapes de fonctionnement de l'appareil

6

49.....Pièces et accessoires pour appareils

7

50.....Spécifications techniques

8



Avertissements critiques

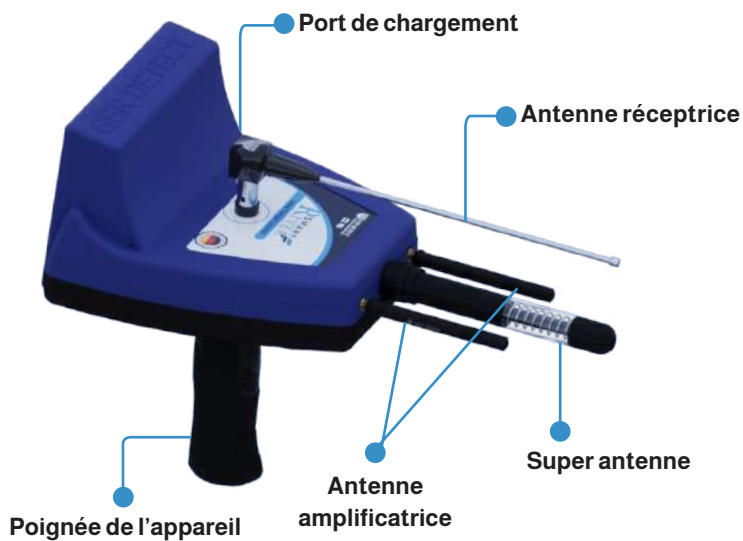
- Veuillez vous assurer que toutes les précautions sont prises contre les risques.
- N'utilisez pas l'appareil sous la pluie ou dans les zones où il a plu au cours des 15 derniers jours. Attendez 15 jours après une averse avant d'utiliser l'appareil dans ces zones.
- Allumez l'appareil après vous être assuré que toutes les pièces sont en place et connectées.
- Assurez-vous que la batterie de l'appareil est complètement chargée avant de commencer la recherche.
- Lorsque la batterie est presque épuisée, l'appareil s'éteint automatiquement.
- Il est recommandé de lire le manuel d'utilisation avant d'utiliser l'appareil pour éviter les erreurs lors de la recherche.
- Soyez attentif aux (sources d'énergie - réseaux téléphoniques - métaux - téléphones portables - appareils électroniques) et n'utilisez pas d'autre chargeur que celui d'origine.
- L'unité principale de l'appareil est garantie deux ans contre toutes pannes électroniques, les dommages causés par des erreurs d'utilisation (chutes, ouverture de l'unité principale, coups, blessures, etc.) ne sont pas couverts par cette garantie.
- La batterie, le chargeur et les autres accessoires ne sont pas couverts par la garantie.
- Vous devez suivre strictement les instructions de ce manuel d'utilisation pour minimiser les défauts et utiliser correctement votre appareil.
- Dans les situations où l'appareil est mal utilisé ou présente un niveau de bruit élevé, il ne pourra pas confirmer la cible et déterminer la profondeur.

Aperçu

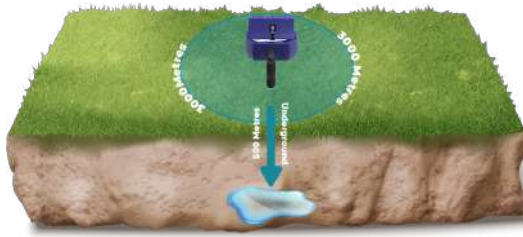
- RIVER F SMART L'appareil a été développé avec l'ajout de nouveaux systèmes, de nouvelles caractéristiques et de nouvelles techniques professionnelles permettant de détecter les ressources en eau à longue distance et de déterminer leur profondeur avec facilité et précision.
- RIVER F SMART est un appareil multifonctionnel destiné à la recherche d'eau souterraine, de puits d'eau et de nappes phréatiques.
- Recherches d'eau douce et d'eau salée.
- Le RIVER F SMART La profondeur de recherche de l'appareil est de 500 mètres sous terre et sa portée avant est de 3000 mètres.
- Le RIVER F SMART Cet appareil a été développé par un fabricant de premier plan, intégrant une technologie allemande de pointe. Il est certifié CE et ISO 9001, répondant ainsi aux normes et spécifications internationales.
- Cet appareil est conçu pour être compatible et fonctionnel dans tous les pays et toutes les régions. Il fonctionne dans plusieurs langues : allemand, anglais, français, espagnol, portugais, arabe et persan.



Caractéristiques et spécifications de l'appareil



- Parmi les fonctionnalités qui permettent à l'appareil RIVER F SMART de rechercher des sources d'eau souterraines, des puits et des nappes phréatiques, on trouve:



- Une rapidité exceptionnelle pour trouver et localiser les points d'eau.
- Système précis et simple de détermination de la profondeur cible.
- Un système permettant de spécifier le continent dans lequel vous effectuez votre recherche.
- Un écran tactile offrant de nombreux avantages et fonctionnalités.
- Un thermomètre électronique intégré à l'écran de l'appareil qui mesure la température extérieure.
- Une horloge numérique
- La possibilité de couper et d'activer le son de l'appareil.
- Super Antenna qui permet à l'appareil de couvrir de vastes zones de recherche.
- Une antenne radar pour recevoir et améliorer le signal.

Assemblage d'appareils

1

Installez le bras de l'appareil



2

Installez l'antenne Super



3

Installez les antennes



4

Installez l'antenna receptrice



Interface utilisateur

Après avoir allumé l'appareil, les données suivantes s'afficheront sur l'écran principal



Écran principal

Écran paramètres



Écran Paramètres

Écran des langues

Il contient les langues de travail de l'appareil, qui sont :
 allemand - anglais - français -
 espagnol - portugais - arabe - persan.



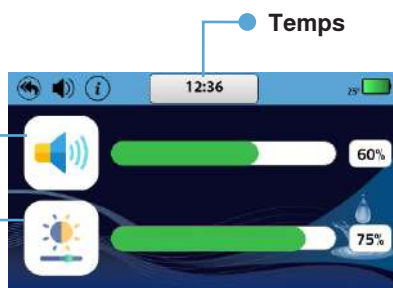
Écran des langues

Paramètres de l'appareil

Vous pouvez régler les paramètres suivants :
Niveau sonore - Niveau de luminosité - Paramètres horaires - Informations sur l'appareil
Informations

Son

Luminosité



Écran de l'appareil

Écran de réglage de l'heure



Écran de réglage de l'heure

Écran d'informations sur l'appareil

Qui comprend le numéro de série de l'appareil



Écran d'informations sur l'appareil

Écran de localisation

Recherchez et sélectionnez l'icône du continent dans lequel vous souhaitez effectuer une recherche. Cette fonctionnalité unique a été ajoutée car les fréquences des eaux souterraines varient d'un continent à l'autre.



Écran de localisation

Étapes de fonctionnement de l'appareil

1- Allumez l'appareil en appuyant sur le bouton d'alimentation pendant deux secondes.

Bouton
d'alimentation



2- Appuyez sur le bouton de recherche.



Options de recherche

3- Choisissez le type de cible que vous souhaitez rechercher sous terre.



Vous pouvez choisir le type de sol dans la zone de recherche (argileux - minéral - naturel - mixte - sableux - rocheux)



Sélectionnez ensuite le type d'eau que vous souhaitez rechercher. (Exemple : eau douce), qui apparaît également sur l'écran d'accueil.



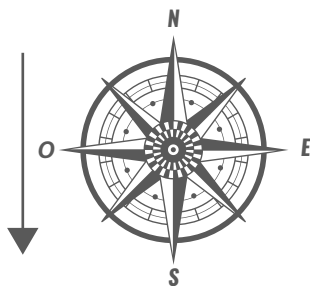
4- Ensuite, choisissez la distance à laquelle vous souhaitez atteindre la cible (de 100 mètres à 500 mètres - 1000 mètres - 1500 mètres - 2000 mètres - 2500 mètres - 3000 mètres), par exemple 500 mètres.



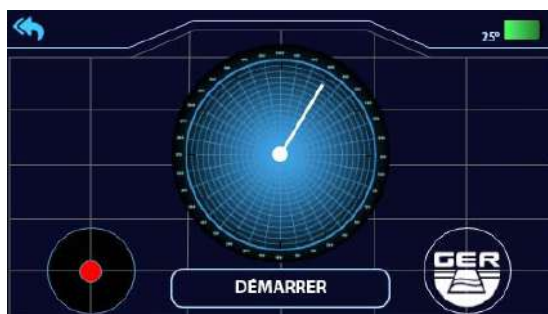
☐	100 M	☐	1000 M
☐	200 M	☐	1500 M
☐	300 M	☐	2000 M
☐	400 M	☐	2500 M
☒	500 M	☐	3000 M

Exemple: Si la distance frontale de la cible est estimée à moins de 500 mètres carrés, il suffit de régler la distance frontale à 500 mètres. Cependant, si la distance frontale de la cible est inconnue, vous pouvez régler la distance jusqu'à 3 000 mètres.

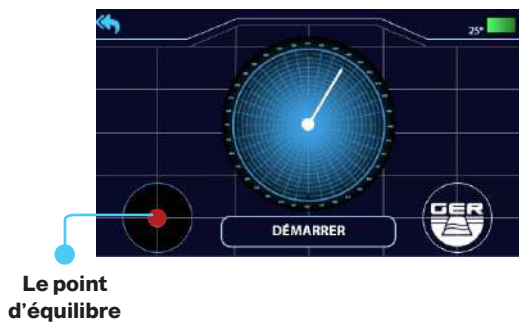
Note: L'explorateur doit se tenir face au nord et au sud
Les champs ioniques sont des rayonnements émis par les eaux souterraines, les puits d'eau et les couches d'eau après avoir passé longtemps sous terre. Ils se superposent et interagissent avec le sol, la nature de la formation terrestre et sa régularité avec les lignes magnétiques au nord et au sud



Lorsque vous cliquez sur le bouton **démarrer**, l'appareil commence à envoyer et à recevoir des signaux qui vous guident vers la cible à l'aide d'un son continu

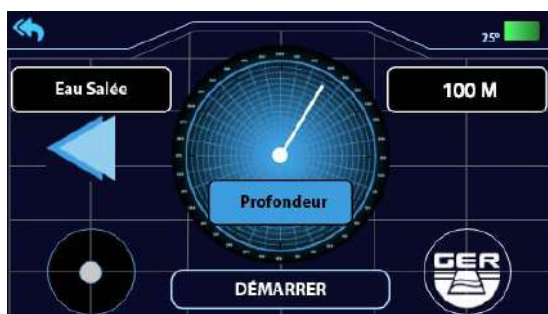


L'équilibre de l'appareil doit être maintenu pendant la recherche en fixant le point gris au milieu de l'icône en forme de cercle



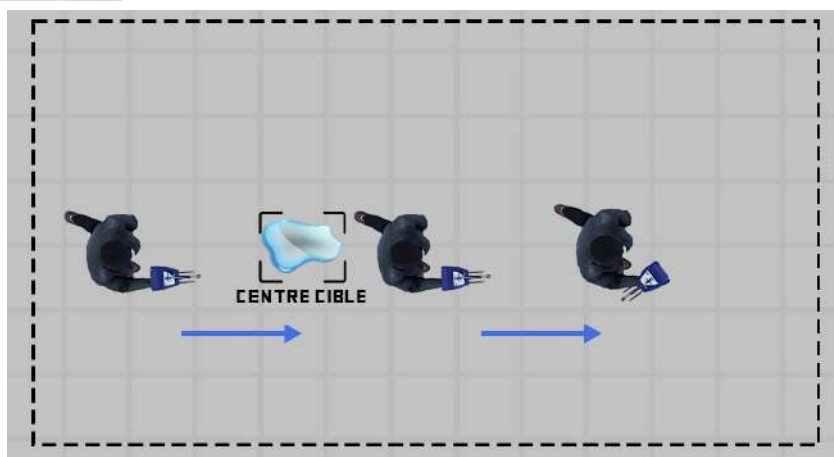
Lorsque l'appareil capte un signal, il se tourne directement vers la cible, l'indicateur de direction de la cible s'affiche à l'écran et le son s'accélère.

Confirmez la direction de la cible depuis les quatre directions afin de garantir que la cible soit atteinte avec plus de précision.

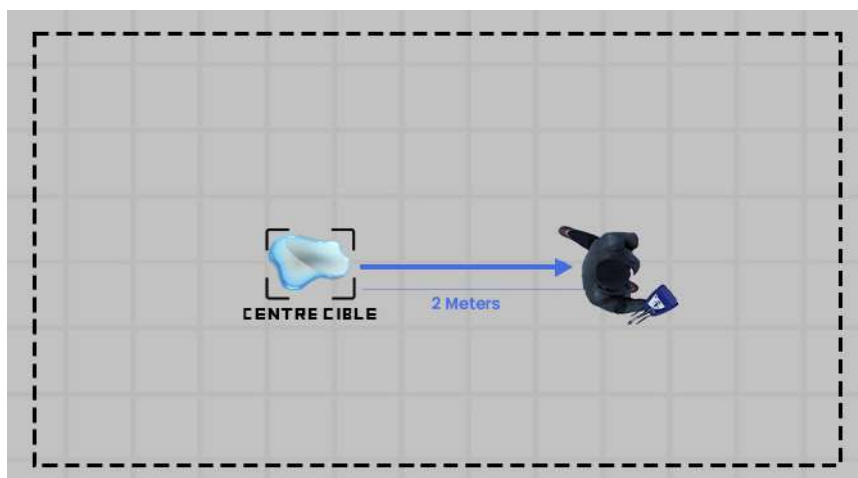
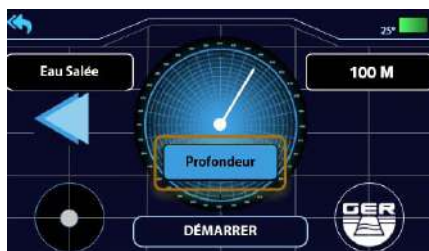


Suivez le signal, et lorsque l'appareil fait demi-tour, vous aurez dépassé la cible. Limitez la zone de recherche en plaçant un repère qui servira de point central pour confirmer la cible.

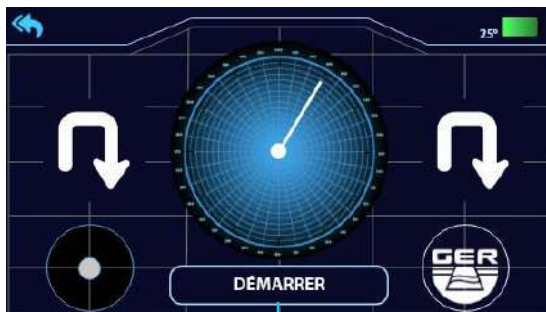
Confirmez ensuite l'emplacement de la cible dans les quatre directions (du sud au nord, du nord au sud, d'ouest en est et d'est en ouest). Lorsque vous vous trouvez directement au-dessus du centre de la cible, l'appareil pivote.



Après avoir confirmé l'emplacement de la cible, cliquez sur le bouton **profondeur** pour déterminer la profondeur de la cible, puis éloignez-vous du centre de la cible d'au moins deux mètres.

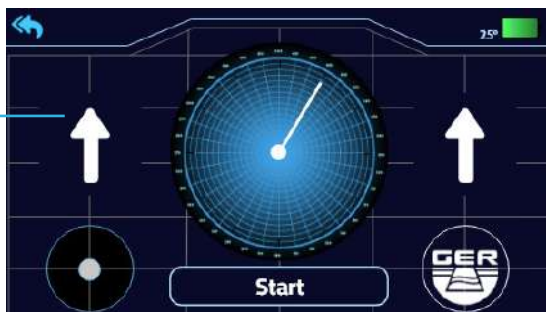


Dirigez l'appareil vers la cible tout en maintenant son équilibre, appuyez sur le bouton de **démarrage**, attendez jusqu'à ce que vous entendiez un bip provenant de l'appareil, puis avancez vers la cible jusqu'à ce que l'appareil pivote vers l'arrière et qu'une icône indiquant la rotation de l'appareil vers l'arrière apparaisse.



**Bouton
Démarrer**

Tournez dans la direction opposée, appuyez sur le bouton de démarrage, attendez jusqu'à ce que vous entendiez un bip provenant de l'appareil et que l'icône en forme de flèche passe de la direction de rotation à la direction avant, puis marchez jusqu'à ce que l'appareil tourne vers l'arrière. L'appareil analysera et affichera automatiquement les résultats finaux.



**Direction de la
flèche**

Les résultats et conditions suivants s'afficheront sur l'écran de l'appareil lors de la confirmation de la présence d'une cible :

Rapport de bruit : Il s'agit du pourcentage de bruit dans la zone de recherche, qui résulte de la proximité de (sources d'énergie - réseaux téléphoniques - métaux - téléphones portables - appareils électroniques)

Confirmation de la cible : le pourcentage de confirmation de la présence d'eau dans la zone de recherche.

Profondeur : La profondeur à laquelle l'eau est susceptible de se trouver.

Exemple:

La profondeur est comprise entre 100 et 133 mètres.Noise 10%.

Confirmation de la cible à 95 %.

Note: L'eau peut se trouver à une profondeur inférieure à celle indiquée dans les résultats finaux des données de recherche. L'appareil est conçu pour détecter et indiquer la profondeur de la plus grande quantité d'eau.



Remarque importante :

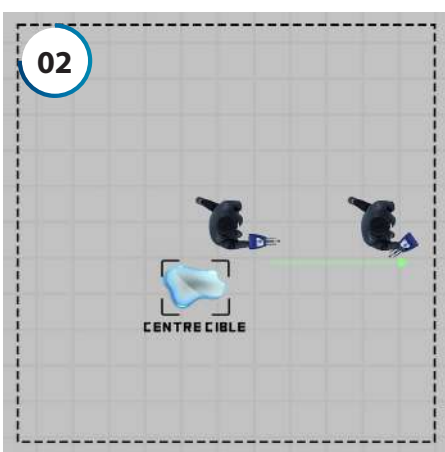
Les résultats obtenus dans le cadre du projet RIVER F SMART sont les suivants :

- Si le niveau de bruit est élevé et que le taux de confirmation de la cible est faible :
L'appareil n'affiche pas la profondeur, il est recommandé de réessayer la recherche.
- Si la profondeur est indiquée et que le pourcentage de bruit est supérieur à 30 %, il est préférable de réessayer la recherche.
- Si le taux de confirmation de la cible est inférieur à 90 %, répétez la recherche.
- Si la profondeur a été redéterminée sur la même cible et qu'une différence de profondeur est apparue entre le premier et le deuxième processus de détermination de la profondeur, cela est probablement dû à des variations dans les pas effectués vers la cible pendant la détermination de la profondeur.

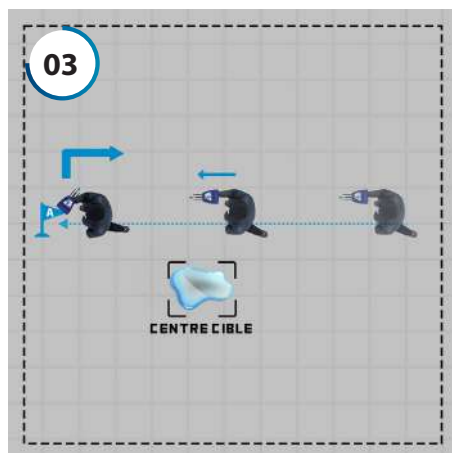
Comment trouver le centre exact de la cible:



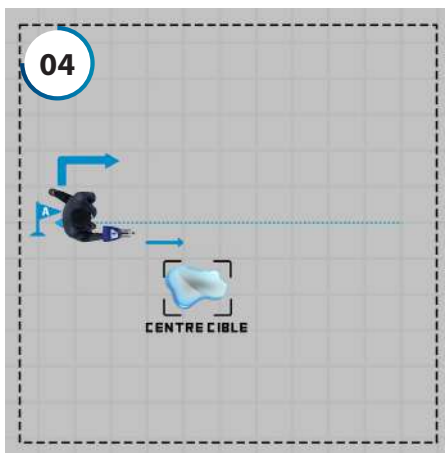
1. Lorsque la cible est atteinte, l'appareil effectue une rotation continue de 360°.



2. Éloignez-vous d'environ deux mètres de la cible en ligne droite.



3. Tournez-vous et marchez vers la cible jusqu'à ce que l'appareil pivote, puis placez une marque au sol représentant le premier point (drapeau A).



4. Après avoir marqué, tournez-vous et marchez dans la direction opposée.

05



5. Continuez à marcher en ligne droite jusqu'à ce que l'appareil tourne, placez la deuxième marque au deuxième point (drapeau B).

06



6. Mesurez la distance entre les deux points, puis placez une autre marque (X bleu) au milieu de la ligne.

07

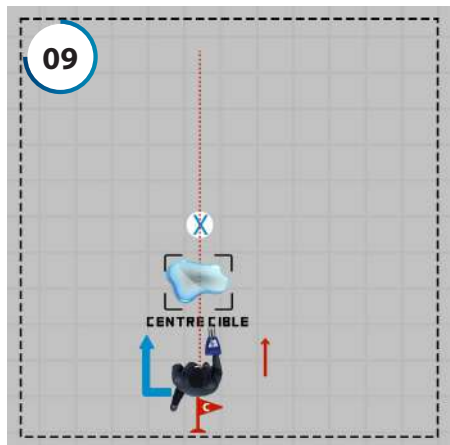


7. Commencez au point central (X bleu), marchez environ 2 mètres en ligne droite, puis tournez dans la direction opposée.

08



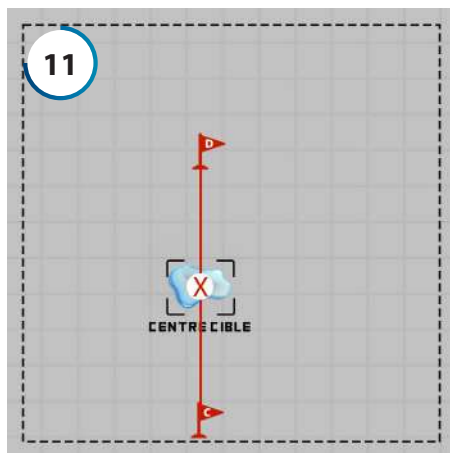
8. Commencez à marcher vers la cible et continuez à marcher jusqu'à ce que l'appareil tourne, placez le repère (drapeau C).



9. Après avoir placé la marque, tournez-vous et marchez dans la direction opposée.



10. Marchez dans la direction opposée en ligne droite vers la cible et continuez à marcher jusqu'à ce que l'appareil tourne à nouveau, placez le repère (drapeau D).



11. Placez une marque (X rouge) au milieu de la ligne entre les drapeaux C et D, le centre de la cible se trouvera à cet endroit.

Pièces et accessoires pour appareils



Unité principale de l'appareil



Poignée de l'appareil



Antenne de réception de signaux



Super Antenne



Chargeur pour voiture



Chargeur



Boîtier de l'appareil



Carte de Garantie



Support d'antennes

Spécifications techniques

Sortie audio	Fréquence dynamique du haut-parleur : 350 à 5 500 Hz Puissance sonore : 84 ± 3 dB
Écran à cristaux liquides (LCD)	Écran tactile couleur 480 x 272 px
Dimensions	Appareil: 218 mm
	Super antenne de 388 mm
	Antenna Golden de 462 mm
Fréquence	3.2 _ 18 KHz
Vitesse de traitement des données	180 MHz
Plage de température de fonctionnement	0 °C à 70 °C
Plage d'humidité de fonctionnement	Jusqu'à 95 % sans condensation
Plage de température de stockage	- 20°C à 70°C
Plage d'humidité de stockage	Humidité relative jusqu'à 98 %
Autonomie (batterie 27 Wh)	10 Heures
Indice d'étanchéité	(Non étanche (résistant aux intempéries uniquement

Spécifications techniques de la batterie Li-ion

Type	Batterie rechargeable Li-ion - Batterie interne
Tension de sortie	Li-ion 3.6 VDC
Capacité	Li-ion 27 Wh
Durée d'exécution	10 Heures
Température de fonctionnement de la batterie	0 °C à 50 °C
Température de stockage de la batterie	- 5 °C à 70 °C

Spécifications du chargeur de batterie Li-ion

Température de fonctionnement	0 °C à 50 °C
Température de stockage	- 30 °C à 80 °C
Tension d'entrée	90 -> 250 VCA 50->60 Hz
Courant de sortie USB	5 VCC / 2100 mA

Autres spécifications techniques

Poids total	4865 g
Poids de l'appareil	592 g
Poids du sac (vide)	3730 g
Dimensions du sac	53.0 cm x 40.0 cm x 22.8 cm

MERCI DE NOUS AVOIR CHOISIS
APPAREIL RIVER F SMART



Détecteurs d'or & d'eau



+90 539 544 02 23
+90 531 852 40 31



info@gerdetect.de



www.gerdetect.de